

(19) RU (11) 2038996 (51) 6 B 65 G 23/38, F 16 H 27/06

HOMESTER PROCESSION & EXCEPTION SHAKAM

CONTROLL CONTROLL OF THE CONTROLL OF THE CONTROLL OF THE CONTROL O

к патенту Российской Федерации

(21) 5025403/03

(22) 27 (39)

[46] 090795 Lion No. 19

(7/1) Equipment of the Control of th

(72) Cellentonesicus B.C. Перегудов C.A. Федорына

(73) Акционерное общество опрытого типа. Упаколочные мицивы

(56) Astropoisie cangeteractao CCCP N 1446066 km B 65G ∠3/40, 1988

Кожевников СН. Есиренко ЯИ. Раски ЯН : Механкзвы: Стравочник — М. Мациностроенке, 1976. с437—475

". Авторское свидетельство СССР N 1518606 ил. F. 16H 27/06: 1989.

(54) УСТРОЙСТВО ПРЕРЫВИСТОГО ВРАЩЕ-НИЯ

(57) Использование относится к машиностроенно и может быть использовано в машинах в которых необходимо мметь прерывистое врагдательное движение с определенным шагом. Сущность изобрежение с определенным шагом.

тения устройство прерывистого вращения со WINT CTOWNY, YET BROSTEHOLDE HE HER BLOKOTHAN жестко закреплениям на нем дегопельным д механизи поворота делительного диска с дви REM MEXAMIN QUICALUM YEROSOFO ROROWERS ходного валь и блок управления. Механизи DOTA DETETEDANCE O DECKA BENDONIEN B BALLS Tamosheresix C sommonoctisio spanjeisis Bo ходного вала в противоположные стороны ве PENATOR C PARACULENTERM HA HAX YNDORDS TRIBLIANCE DOCTOTOXICHHEMAN C BOSHONORICTEIO репного взакноденствия с детхпетьный р двух шарнирно соединенных с ведущива рыпоступательных звеньев, установленных на сто возможностью перемещения в противополо направлениях и подпружиненных один относит HO DOVIOTO ROCDEDCTBOM ESOCMANTHOWOLLIEFO VISC го элемента, и установленного на стойке и изметически связанного с двигателем вала с жести: крепленным на нем двуплечим коромыском 🤃 ным с поступательными звеньями посредство TYHOR 2 KR

20

55

обретение относится к изшиностроишем в сневосилопольно в маши в которых необходимо иметь прерывистое вращательное движение с оппенным шагом, в частности в поворот- 5 полах робототехнических комплексов. TENHIX CTOREX CTANKOE DOBATODEX YOUR TX MBUNH N RD.

и звестим устройства для периодического поворота, в которых непрерызное разтвлива впев эннежива соналеты разуется в прерывистре вращение вы-O SERVIC CHOMOTORIO RESULTANICANX, DISкулачковых и др моханизмов [1] LIM HEADCEBYXOM STAX VYTDORCTS ABнеет и то что кинетическая энергия повораемых детэлей при торможении. со завершения цикла поворота, в больсти ресходуется на деформирование **Вивание** звеньев и служит источнинамических натрузок и вибрации, поших надежность оборудования. того, знеогопотребление таких принаходится в квадратичной зависимозастоты перемещения, что приводит 25 иментиромаводительности к зиаому росту установочной мошности елей и повышению катруженности B KCHCTDVKUNN 410 -HARETCA TOWN ижения надежности.

происе близким по хехнической сущпредлагаемому изобретению явля ивод прерывистого вращения. ация выходной вай с жестко закрепенным на нем делительным диском, шар- 35 о соединенные между собой и заленные свозможностью вращения в эположные стороны два ведущих рызэмещенными на них управляемыприминеривновновно предначенными для очередного взаимодействия с депительмском, аккумулятор механической привод и механизм фиксации [2]. веньев хынживдоп инторне виры тройства приводит к уменьшению 45 и вибрации на работу оборудования и шаволяет значительно снизить установоч-🤲 нащность знергоносителей. Недостаттой конструкции является то, что - злемент при разгоне и торможении 50 таует на опоры, закрепленные на знакопеременным усилием и раста- вает их, что приводит к вибрации в работе част да и, как сладствие, снижает надежto patares.

". ID MESSORYDUME SERVE

Достигается это тем, что устрояство прерывистого вращения содержащее стояку. установленный на ней выходной вал с жестко закрепленным на нем делительным диском, механизм поворото делительного диска с двигателем, механизы фиксации угпового положения выходного вала и блок управления снабжено механизмом поворота делительного диска, выполненным в виде установленных: с возможностью вращения вокруг выходного вала в противоположные стороны двух ведущих рычагов с разме щенными на них управляемыми пальцами. расположенными с возможностью прочередного взаимодействия с делитольным диском. Двумя шарнирно соединенными с ведущими рычагами поступательными звеньями, установленными на стойке с возможностью перемещения в противоположных направлениях и подпружиненных один относительно другого посредством вккумулирующего упругого элемента, и установленным на стояке и кинематически сеязанным с двигателем валож с жестко закрепленным на нем двуплечим коромыслом, связанным споступательными зрежьями посредством шатунов.

Перечисленные признаки отличают заявляемое решение от прототипа и сбус-30 лавливают соответствие его критерию новизне".

В технической и патентной документации решений со сходными отличительными признаками не обнаружено, на основании этого делается вывод, что заявленное решение соответствует критерию Существенные отличия".

На фиг. 1 показано устройство, вид сверху; на фиг. 2 - то же, вид сбоку.

Оно содержит стойку (не показана), установленные на ней выходной вал 1 с жестко закрепленным на нем делительным диском 2 и поступательные зыполнения згих операций упругий элемент 24 разгоняет поступательные звенья 3, 4 в противоположные стороны, поворачивая при этом рычат против часовой стрелки, рычаг 10 по часовой стрелке, а вместе с ним по часовой стрелке вращаются делительный диск 2 с выходным валом 1. После поворота диска на угол, ограничивающий размер канавки 29. пригод 28 отключается и ролик 27 свободнообкатывается по цилиндрической поверхности диска 2. В процессе разгона подвижных зыслыев поченцивльная энергия упругого

переходить в потенциальную энергию по элемента. После прохождения кри**м 22 половины угла своего поворота** -и певмоцилиндра 23 начинает двигаться сбратном направлении и по команде с за управления в штоковую полость пневпиндра подвется давление. Усилие оцилиндра 23 помогает подвижным м дожать упругий элемент и в конце эта ролик 27 попадает в канавку 29 диска 1. Движение поступательных звеньев в вместе с ними и делительного диска элом 1 заканеменется, когда ось двуо короныела 15 совпадет с осями ша-17. 18. Начинается выстой выходного положение которого фиксировано с при рычеге 26 с родиком 27, взаимотаующим с канавкой 29 диска 2. Во зыстряуправляемие пальцы 11. 12 по де с блока управления выводятся из тий делительного диска 2; а управляальцы: 13, 14 вводятся в отверстия гланого диска 2. Следующий поворот нается с нодачи сигнала с блока управна пневиоцилиндр 23 и индивидуальривод 28. Поворот осуществляется

полнение устройства прерывистого эния с двуня подпружиненными другк путь усилие упругого элемента на послиные звенья, значительно снизить ую шиклический знакопеременный о нагрузку на стойку и, тем самым. лть источник вибрации и динамики в работе оборудования.

мным образом

Кооме того, вращение выходного вала сил приводит к значительному снижето нагруженности поперечными силазенья 3, 4 шарнирно соединенные 40 ми 5, 6, 7, 8 с вращающимися вокруг дного вала в противоположные сторопредущими рычагами 9, 10. На ведущих иах 9, 10 размещены управляемые с зью пневмоцилиндров или электро- 45 пов пальцы 11, 12, 13, 14, предназназ для попарного взаимодействия с этверстиями делительного диска 2. На стойма натановлен вал 15 с жестко закрепленна нем двуплечим коромыслом 16. прио соединенным шатунами 17, 18 с ательными звеньями 3, 4. На валу 15,

кроме того, жестко закреплено зубчатое колесо 19, в зацеллении с которым находится колесо 20, жестко закрепленное на оси 21. На оси 21 жестко закреплен кривошил 22. шарнирно соединенный с двигателем, в качестве которого используется пневмоцилиндр 23. Упругий элемент 24 располагается между поступательными звеньями 3 и 4, Механизм фиксации углового положения вклю-10 чает в себя муфту свободного хода 25, установленную на выходном валу 1, и подпружиненный к делительному диску 2, рычаг 26 с ролнком 27, установленный на стойке с возможностью поворота от индивидуально-15 го привода 28 и взаимодействия с канавками 29 делительного диска 2.

Устройство работает следующим обра-SOM.

В исходном положении ось двуплечего 20 коромысла 16 примерно совпадает с осими шатунов 17 и 18, упругий элемент 24 в виде пружины в сжатом состоянии располагается между поступательными звеньями 3 и 4 и имеет максимум потенциальной энергии. Установленные на ведущем рычаге 9 на одной оси с шарнирами, соединяющими данный рычаг с шатунэми, управляемые пальцы 11, 12 введены в отверстия делительного диска 2, а управляемые пальцы 13, 14, приу поступательными звеньями позволяет 30 надлежащие ведущему рычагу 10, выведены из отверстия. Ролик 27 находится в канавке 29 денительного диска 2. Для поворота выходного вала по часовой стрелке по команде с блока управления (на рисунке не показан) 35 еключается индивидуальный привод 28, быводя релик 27 из канавки 29 диска 2 и одновременно включается двигатель 23, в качестве которого используется пневмоцилиндр, который поворачивает кривошил 22 против часовой сурелки и выводит систему из состояния, близкого к неустойчивому, после чего пневмоцилиндр 23 отключается, обеспечивая беспрепятственное перемещение своего штока. После изгибающими: моментами, что также положительно сказывается на работе устройства.

Снижение нагрузок на выходном валу приводит к значительному снижению нагрузок на жестко закрепленные на стойке опоры вала, в результате чего повышается надежность устройства прерывистого врашения.

J рмула изобретения vraceord строиство прерывистого враδλοκ

диска с двигателем, механизм фиксации и вкей отондожые винежекой управления. **ВОЗОЩІСІБРИЛТО**

7

2038596

8

ма мих управляемыми пальцами поленными с возможностью пооче то завинодеяствия с делительным двух шаринрно соединенных с дини двизграми поступательных бильев, установленных на стойке с тохностью перемещения в противо

положных направлениях и додпружиненмых один относительно другого посредством аккумулирующего упругого элемента и установленного на стояже и кинематически связанного с двигателем вала с жестко закрепленным на нед двуплечим коромыслом связанным с поступательными зьеньями посредством шатунов;



